

# Análisis 1 - Alimentos - 1° cuatrimestre 2021 (virtual)

## PRÁCTICA 2

### SUBESPACIOS, AUTOVALORES, DIAGONALIZACIÓN

#### Subespacios, generadores y bases

1. a) Decidir cuáles de los siguientes subconjuntos del plano son puntos, rectas o todo  $\mathbb{R}^2$ .

$$\mathbb{S}_1 = \{(0, 0)\} \quad \mathbb{S}_2 = \{(1, 1)\} \quad \mathbb{S}_3 = \{(1, 1); (2, 2)\}$$

$$\mathbb{S}_4 = \{(1, 0); (0, 2)\} \quad \mathbb{S}_5 = \{(1, 1); (-1, -1)\}$$

- b) Decidir cuáles de los siguientes subconjuntos del espacio son puntos, rectas, planos o todo  $\mathbb{R}^3$ .

$$\mathbb{S}_1 = \{(0, 0, 0)\} \quad \mathbb{S}_2 = \{(1, 1, 1)\} \quad \mathbb{S}_3 = \{(1, 1, 1); (2, 2, 2)\} \quad \mathbb{S}_4 = \{(1, 0, 1); (0, 2, 0)\}$$

$$\mathbb{S}_5 = \{(1, 0, 1); (0, 2, 0); (3, 5, 3)\} \quad \mathbb{S}_6 = \{(1, 0, 1); (0, 2, 0); (a, b, a)\}$$

$$\mathbb{S}_7 = \{(1, 0, 1); (0, 2, 0); (3, 0, 1)\}$$

2. En cada caso, determinar si el vector  $V$  pertenece al subespacio  $\mathbb{S}$  y, en caso afirmativo, escribir a  $V$  como combinación lineal de los generadores dados.

a)  $V = (1, 2) \quad \mathbb{S} = \{(2, 3); (3, 4)\}$

b)  $V = (-1, 1/2, 2) \quad \mathbb{S} = \{(2, -1, -4)\}$

c)  $V = (1, 2, 3) \quad \mathbb{S} = \{(-1, 1, 3); (2, 1, 0)\}$

d)  $V = (1, 2, 3) \quad \mathbb{S} = \{(1, 1, 1); (2, 1, 1); (1, -1, -1)\}$

e)  $V = (-1, 2, 2) \quad \mathbb{S} = \{(1, 2, 3); (-3, -2, -4); (0, 4, 5)\}$

f)  $V = (x, y, z) \quad \mathbb{S} = \{(1, 1, 1); (1, 1, 0); (1, 0, 0)\}$

3. Decidir si el conjunto de vectores es linealmente dependiente o independiente. En caso de que sea linealmente dependiente, escribir alguno de los vectores como combinación lineal de los otros.

a)  $\{(1, -1); (-1, 2)\}$

b)  $\{(1, -1); (-1, 2); (3, 4)\}$

c)  $\{(1, -1); (0, 0); (-1, 2)\}$

d)  $\{(1, -1); (-2, 2)\}$

e)  $\{(3, 2, -1)\}$

f)  $\{(1, -2, -1); (-2, 1, 0); (-2, 4, 2)\}$

g)  $\{(1, -2, -1); (-2, 4, 2)\}$

h)  $\{(1, -2, -1); (-2, 1, 0); (0, 3, 1)\}$

i)  $\{(1, 1, -2); (4, 0, -7); (-1, 3, 1)\}$

j)  $\{(1, 1, 1); (0, 1, 1); (0, 0, 1)\}$

4. Hallar una base y la dimensión del subespacio  $\mathbb{S}$ .

a)  $\mathbb{S} = \{(1, -1); (-1, 2)\}$

b)  $\mathbb{S} = \{(1, -1, 2); (0, 0, 1); (-2, 2, 0)\}$

c)  $\mathbb{S} = \{(1, -2, -1); (-2, 1, 0); (0, 3, 1)\}$

d)  $\mathbb{S} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 : 3x_1 - 2x_2 = 0\}$

e)  $\mathbb{S} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_3 = 0; x_2 - x_3 = 0; 2x_1 + 2x_2 = 0\}$

f)  $\mathbb{S} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^4 : x_1 - 3x_3 = 0; x_2 + x_3 - 2x_4 = 0\}$

5. Hallar una base y la dimensión de  $\mathbb{S} \cap \mathbb{T}$ .

a)  $\mathbb{S} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : x_1 - 2x_2 = 0\}$  y  $\mathbb{T} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : x_2 + x_3 = 0\}$ .

b)  $\mathbb{S} = \{(1, -1, 3); (2, 1, -1)\}$  y  $\mathbb{T} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 + x_3 = 0\}$ .

c)  $\mathbb{S} = \{(1, 2, -1); (2, 3, 2)\}$  y  $\mathbb{T} = \{(0, 1, 1); (1, 0, 2)\}$ .

d)  $\mathbb{S} = \{(1, 0, -1); (0, 1, 1)\}$  y  $\mathbb{T} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : x_2 + x_3 = 0; x_1 - 2x_2 = 0\}$ .

e)  $\mathbb{S} = \{(2, 1, 1, -3); (1, 0, 1, -1)\}$  y  $\mathbb{T} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^4 : x_1 + x_4 = 0\}$ .

6. Determinar los valores de  $k$  para los cuales  $\{(0, 1, -2); (1, -1, k); (2, -3, 0)\}$  es linealmente dependiente.

7. En cada caso, decidir si el conjunto de vectores dado es una base del subespacio  $\{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : x_1 - x_2 + 2x_3 = 0\}$ .

a)  $\{(1, 1, 0)\}$

b)  $\{(2, 0, -1); (-6, 0, 3)\}$

c)  $\{(1, 1, 0); (1, -1, -1)\}$

d)  $\{(2, 0, -1); (1, -1, 1)\}$

8. Dados los subespacios  $\mathbb{S} = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 : x_1 - x_2 + 2x_3 = 0\}$  y  $\mathbb{T} = \{(1, 2, 1); (2, -1, -2)\}$ , encontrar una base de  $\mathbb{R}^3$  que contenga una base de  $\mathbb{S}$  y una base de  $\mathbb{T}$ . En otras palabras, hallar una base  $B = \{V_1, V_2, V_3\}$  de todo  $\mathbb{R}^3$  de manera tal que  $\{V_1, V_2\}$  sea base de  $\mathbb{T}$  y que  $\{V_2, V_3\}$  sea base de  $\mathbb{S}$ .

9. a) Encontrar tres sistemas de generadores del subespacio

$$\mathbb{S} = \{(1, -1, 2, 1), (3, 1, 0, -1), (1, 1, -1, -1)\} \subset \mathbb{R}^4.$$

b) ¿ $(2, 1, 3, 5)$  está en  $\mathbb{S}$ ?

c) ¿Es cierto que  $\mathbb{S} \subset \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 - x_2 - x_3 = 0\}$ ?

d) ¿Es cierto que  $\{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 - x_2 - x_3 = 0\} \subset \mathbb{S}$ ?

10. Decidir si los siguientes conjuntos son linealmente independientes o no. En caso de no serlo, determine qué elementos pueden eliminarse de manera que el conjunto residual sea linealmente independiente y genere el mismo subespacio que el conjunto original. Finalmente, complete cada conjunto a una base del espacio ambiente.

a)  $\{(1, 2, 3), (1, 2, 4), (1, 2, 5)\}$  en  $\mathbb{R}^3$ .

b)  $\{(1, 0, -1), (1, 1, 2), (0, 1, 1)\}$  en  $\mathbb{R}^3$ .

c)  $\{(1, 1, 2), (1, 4, 3), (3, 3, 3), (e, \pi, \sqrt{2})\}$  en  $\mathbb{R}^3$ .

d)  $\{(1, 1, 1), (1, \alpha, \alpha^2), (1, \beta, \beta^2)\}$  en  $\mathbb{R}^3$  con  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ .

e)  $\{(1, 1, 1, 1), (1, \alpha, \alpha^2, \alpha^3), (1, \beta, \beta^2, \beta^3)\}$  en  $\mathbb{R}^4$  con  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ .

11. Determinar todos los  $\lambda \in \mathbb{R}$  de manera que los siguientes conjuntos resulten linealmente independientes:

a)  $\{(1, 2, \lambda), (1, 1, 1), (0, 1, 1 - \lambda)\}$  en  $\mathbb{R}^3$ .

b)  $\left\{ \begin{pmatrix} 1 & \lambda \\ -1 & 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \lambda & 1 \\ 0 & 2\lambda \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$  en  $M_2(\mathbb{R})$ .

12. Dado  $V = (1, 1)$ , normalizarlo y hallar  $W$  de norma 1 para que  $B = \{V', W\}$  sea base ortonormal de  $\mathbb{R}^2$  ( $V'$  es  $V$  normalizado).
13. Dado  $V_1 = (1, 2, 1)$ , normalizarlo y hallar  $V_2, V_3$  para que  $B = \{V'_1, V_2, V_3\}$  sea una base ortonormal de  $\mathbb{R}^3$  ( $V'_1$  es  $V_1$  normalizado).

## Transformaciones lineales y matrices ortogonales

14. Sean  $A, B$  matrices de  $n \times n$ . Probar que si para todo par de vectores  $v, w$  de  $\mathbb{R}^n$  se tiene  $\langle Av, w \rangle = \langle Bv, w \rangle$ , entonces  $A = B$ .
15. Hallar una base del núcleo y otra del rango (columna) de  $A$ , para

a)  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$

b)  $A = \begin{pmatrix} 1 & -4 \\ -2 & 8 \end{pmatrix}$

c)  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & -4 \end{pmatrix}$

d)  $A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 2 & -2 & -4 \\ 1 & -1 & -2 \end{pmatrix}$ .

Comprobar en cada caso  $\dim(\text{Ran}(A)) + \dim(\text{Nu}(A)) = n$ , donde  $n$  es la dimensión donde actúa  $A$ . ¿Es cierto que si tomamos una base de  $\text{Ran}(A)$  y le agregamos una base de  $\text{Nu}(A)$  obtenemos una base de  $\mathbb{R}^n$ ?

16. Una matriz  $U \in \mathbb{R}^{n \times n}$  es *ortogonal* si  $\langle Uv, Uw \rangle = \langle v, w \rangle$  para todo  $v, w \in \mathbb{R}^n$ . Probar que son equivalentes:

a)  $U$  es ortogonal.

b)  $U$  es una isometría, o sea  $\|Uv\| = \|v\|$  para todo  $v \in \mathbb{R}^n$ .

c)  $U$  es inversible y su inversa se calcula como su traspuesta, es decir  $U^{-1} = U^t$ .

17. Probar que toda matriz ortogonal verifica  $\det(U) = \pm 1$ . ¿Es cierta la recíproca? (dar una prueba o un contraejemplo).

18. Probar que  $U = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  es una matriz ortogonal de  $\mathbb{R}^2$

a) Mostrar que  $U$  es una simetría con respecto al eje  $x$ .

b) ¿Qué determinante tiene  $U$ ? ¿Preserva la orientación de  $\mathbb{R}^2$ ?

c) Dar una matriz  $U$  que represente una simetría respecto del eje  $y$ .

19. Sea  $B = \{(-1/2, \sqrt{3}/2); (\sqrt{3}/2, 1/2)\}$  base de  $\mathbb{R}^2$ , sea  $U$  la matriz que tiene estos vectores como columna (en el orden dado).

a) Comprobar que es una base ortonormal y luego dibujar ambos vectores en el plano.

b) Comprobar que  $U$  es una matriz ortogonal y que invierte la orientación.

20. Escribir la matriz de rotación  $U \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  de ángulo  $\theta = \pi/3$ , alrededor del eje  $x$  (en el espacio  $\mathbb{R}^3$ ).

## Autovalores y autovectores, diagonalización

21. Calcular el polinomio característico, los autovalores y autoespacios de cada matriz:

a)  $\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix};$

c)  $\begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -4 & -1 & 0 \\ 4 & -8 & -2 \end{pmatrix};$

e)  $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 3 & 5 & -6 \\ 3 & 3 & -4 \end{pmatrix};$

b)  $\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & -1 \end{pmatrix};$

d)  $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix};$

f)  $\begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 \\ -1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}.$

22. Sea  $A \in M_n(\mathbb{R})$ . Mostrar que  $A$  y  $A^t$  tienen los mismos autovalores. Mostrar con un ejemplo que no sucede lo mismo con los autovectores.

23. Sea  $A \in M_2(\mathbb{R})$  tal que  $\det(A) = 3$  y  $Tr(A) = -4$ , hallar los autovalores de  $A$ .

24. Calcular el polinomio característico, los autovalores y autovectores de la matriz  $A$  de cada ítem (en todos los casos,  $a \in \mathbb{R}$ ):

a)  $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & -1 \end{pmatrix};$

d)  $A = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 1 \\ -2 & 0 & 3 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix};$

f)  $A = \begin{pmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix};$

b)  $A = \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix};$

c)  $A = \begin{pmatrix} 0 & a \\ a & 0 \end{pmatrix};$

e)  $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix};$

g)  $A = \begin{pmatrix} 1 & a & 0 \\ a & 1 & a \\ 0 & a & 1 \end{pmatrix}.$

25. a) Sean  $A, C, D \in M_n(\mathbb{R})$  con  $C$  inversible tales que  $A = CDC^{-1}$ . Mostrar que  $A^k = CD^kC^{-1}$ , cualquiera sea  $k \in \mathbb{N}$ .

b) Calcular

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -4 \end{pmatrix}^n$$

para cada  $n \in \mathbb{N}$ .

26. a) Hallar  $C, D$  como en el ejercicio anterior para cada una de las matrices  $A$  del Ejercicio 24.

b) Mostrar que en cada caso, puede cambiarse  $C$  por una matriz ortogonal  $U$  de manera tal que  $A = UDU^t$ .

c) Decidir en cada caso si  $A$  es (semi)-definida positiva, negativa o indefinida.