

# Geometría Projectiva

## SEGUNDO CUATRIMESTRE 2013

### SUBVARIETADES DE $\mathbb{R}^n$

**Recordar:** Sean  $M \subseteq \mathbb{R}^n$  un subconjunto y  $d \in \mathbb{N}_0$ . Las siguientes dos condiciones son equivalentes:

- a) Para cada punto  $x \in M$  existen abiertos  $U, V \subseteq \mathbb{R}^n$  y un difeomorfismo  $h : U \rightarrow V$  tales que  $x \in U$  y

$$h(U \cap M) = V \cap (\mathbb{R}^d \times 0^{n-d}) = \{y \in V : y_{d+1} = \dots = y_n = 0\}.$$

- b) Para todo punto  $x \in M$  existen abiertos  $U \subseteq \mathbb{R}^n$  y  $W \subseteq \mathbb{R}^d$  y una función diferenciable inyectiva  $\phi : W \rightarrow \mathbb{R}^n$  tales que

$$x \in U, \quad \phi(W) = M \cap U,$$

$$\phi'(y) \text{ tiene rango } d \text{ para todo } y \in W, \quad \phi^{-1} : \phi(W) \rightarrow W \text{ es continua.}$$

A la función lineal  $\phi'(y)$  también se la denota  $d\phi(y)$ .

Cuando se cumplen, decimos que  $M$  es una *subvariedad de dimensión  $d$  de  $\mathbb{R}^n$* .

Si  $x \in M$ ,  $W \subseteq \mathbb{R}^d$  y  $\phi : W \rightarrow \mathbb{R}^n$  satisfacen las condiciones de (ii), decimos que  $(\phi, W)$  es una *parametrización regular de  $M$  alrededor de  $x$*  o un *sistema de coordenadas de  $M$  alrededor de  $x$* .

- (1) Si  $M \subseteq \mathbb{R}^n$  es una subvariedad de dimensión  $d$  y  $N \subseteq M$  es un abierto relativo, entonces  $N$  es una subvariedad de  $\mathbb{R}^n$  de dimensión  $d$ .

- (2) Sea  $M \subseteq \mathbb{R}^n$  una subvariedad de dimensión  $d$  y sea  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  una función arbitraria. Las siguientes condiciones son equivalentes:

- (a) Para cada  $x \in M$  existe un abierto  $U \subseteq \mathbb{R}^n$  y una función diferenciable  $g : U \rightarrow \mathbb{R}$  tales que  $x \in U$  y  $g|_{U \cap M} = f$ .

- (b) Para cada  $x \in M$  existe una parametrización regular  $\phi : W \rightarrow M$  de  $M$  alrededor de  $x$  tal que la composición  $f \circ \phi : W \rightarrow \mathbb{R}$  es diferenciable,

- (c) Para cada  $x \in M$  y cada parametrización regular  $\phi : W \rightarrow M$  de  $M$  alrededor de  $x$ , la composición  $f \circ \phi : W \rightarrow \mathbb{R}$  es diferenciable,

Cuando estas condiciones se cumplen, decimos que  $f$  es *diferenciable*.

- (3) Si  $M \subseteq \mathbb{R}^m$  y  $N \subseteq \mathbb{R}^n$  son subvariedades y  $f : M \rightarrow N$  es una función, decimos que  $f$  es *diferenciable* si para cada  $i \in \{1, \dots, n\}$  la composición  $p_i \circ f : M \rightarrow \mathbb{R}$  de  $f$  con la proyección  $i$ -ésima  $p_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  es diferenciable.

Muestre que si  $M \subseteq \mathbb{R}^m$ ,  $N \subseteq \mathbb{R}^n$  y  $P \subseteq \mathbb{R}^p$  son subvariedades y  $f : M \rightarrow N$  y  $g : N \rightarrow P$  son funciones diferenciables, entonces  $g \circ f : M \rightarrow P$  es también diferenciable.

- (4) Sean  $(W_1, \phi_1)$  y  $(W_2, \phi_2)$  dos sistemas de coordenadas de  $M$  tales que  $U = \phi_1(W_1) \cap \phi_2(W_2) \neq \emptyset$ . Demostrar que

$$\phi_2^{-1} \circ \phi_1 : \phi_1^{-1}(U) \rightarrow \phi_2^{-1}(U)$$

es un difeomorfismo entre abiertos de  $\mathbb{R}^d$ .

- (5) Sea  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  una función continua y sea  $\Gamma_f = \{(x, f(x)) \in \mathbb{R}^{n+m} : x \in \mathbb{R}^n\}$  su gráfico. Entonces  $\Gamma_f$  es una subvariedad de  $\mathbb{R}^{n+m}$  de dimensión  $n$  si y solamente si  $f$  es diferenciable.

- (6) Sea  $x \in M \subseteq \mathbb{R}^n$  un punto y  $(W, \phi)$  un sistema de coordenadas con  $x \in \phi(W)$ . Sea  $w \in W$  el único punto tal que  $x = \phi(w)$ . Consideramos la derivada  $d\phi(w) : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^n$  y definimos el espacio tangente a  $M$  en  $x$  como el subespacio lineal de  $\mathbb{R}^n$

$$TM(x) = d\phi(w)(\mathbb{R}^d)$$

Demostrar que si  $x = \psi(v)$  donde  $(V, \psi)$  es otro sistema de coordenadas de  $M$  entonces

$$d\phi(w)(\mathbb{R}^d) = d\psi(v)(\mathbb{R}^d)$$

de modo que  $TM(x)$  es independiente del sistema de coordenadas elegido.

- (7) Sean  $X \subset \mathbb{R}^m$  e  $Y \subset \mathbb{R}^n$  subvariedades diferenciales de respectivas dimensiones  $d$  y  $e$ . Sean  $f : X \rightarrow Y$  una función diferenciable,  $x_0 \in X$ ,  $U \subset \mathbb{R}^m$  abierto con  $x_0 \in U$  y  $F : U \rightarrow \mathbb{R}^n$  diferenciable tal que  $F$  y  $f$  coinciden en  $X \cap U$ . Demostrar que la derivada  $dF(x_0) : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$  satisface  $dF(x_0)(TX(x_0)) \subset TY(f(x_0))$  y por lo tanto induce por restricción una aplicación lineal  $TX(x_0) \rightarrow TY(f(x_0))$  que denotamos  $df(x_0)$ . Demostrar que  $df(x_0)$  no depende de la  $F$  elegida como extensión de  $f$ . Describir  $df(x_0)$  en términos de la derivada de una expresión local de  $f$ . Demostrar que si  $Z \subset \mathbb{R}^p$  es otra subvariedad y  $g : Y \rightarrow Z$  es diferenciable entonces  $d(g \circ f)(x_0) = dg(f(x_0)) \circ df(x_0)$  (regla de la cadena).

- (8) Sea  $X \subset \mathbb{R}^m$  un subconjunto y sean  $d, e$  números naturales. Supongamos que existen dos colecciones de sistemas de coordenadas para  $X$ , uno de dimensión  $d$  y otro de dimensión  $e$ . Demostrar que  $d = e$ .

- (9) Probar que  $S^1 \subset \mathbb{R}^2$  es una subvariedad diferencial de  $\mathbb{R}^2$  de dimensión 1.

- (10) Sea  $f : \mathbb{R} \times (-1, 1) \rightarrow \mathbb{R}^3$  definida por

$$f(u, v) = \left( \left( 1 + \frac{1}{2}v \cos \frac{1}{2}u \right) \cos u, \left( 1 + \frac{1}{2}v \cos \frac{1}{2}u \right) \sin u, \frac{1}{2}v \sin \frac{1}{2}u \right)$$

Probar que  $M = \text{Im}(f)$  es una subvariedad de dimensión 2 de  $\mathbb{R}^3$ . Es la cinta de Möbius.

(Sugerencia: considerar las restricciones de  $f$  a los conjuntos  $(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}) \times (-1, 1)$ ,  $(0, \pi) \times (-1, 1)$ ,  $(\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}) \times (-1, 1)$  y  $(\pi, 2\pi) \times (-1, 1)$ .)

- (11) Sea  $f : S^1 \rightarrow M$  (donde  $M$  es la cinta de Möbius) definida por  $f(x, y) = (x, y, 0)$  para  $(x, y) \in S^1$ . Probar que  $f$  es diferenciable.

- (12) Sean  $U \subset \mathbb{R}^m$  un abierto,  $q \leq m$  y  $F : U \rightarrow \mathbb{R}^q$  una función diferenciable tales que  $0 \in \mathbb{R}^q$  es un valor regular de  $F$  (o sea, para todo  $x \in U$  tal que  $F(x) = 0$  vale que  $dF(x) : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^q$  es sobreyectiva). Sea  $X = F^{-1}(0)$ . Demostrar:

- (a)  $X$  es una subvariedad diferencial de dimensión  $d = m - q$ .

En el caso  $q = 1$  decimos que  $X$  es la hipersuperficie definida por  $F$ .

- (b)  $TX(x) = \ker dF(x)$ , para todo  $x \in X$ . O sea, escribiendo  $F = (F_1, \dots, F_q)$  se tiene

$$TX(x) = \left\{ y \in \mathbb{R}^m : \sum_j \frac{\partial F_i(x)}{\partial x_j} y_j = 0, \forall i \right\}$$

- (c) Sea  $V \subset \mathbb{R}^m$  un abierto y  $F : V \rightarrow \mathbb{R}^q$  una función diferenciable. Consideramos el conjunto  $F^{-1}(0) \subset V$ . Sea  $S(F) \subset V$  el conjunto de puntos singulares de  $F$  (o sea, puntos donde la derivada de  $F$  no es sobreyectiva). Demostrar que  $S(F)$  es un cerrado y que  $X = F^{-1}(0) - S(F)$  (si es no-vacío) es una subvariedad de dimensión  $m - q$ .

- (d) Para todo  $x \in V$  definimos  $TF(x) = \ker dF(x)$ ; es un subespacio vectorial de  $\mathbb{R}^m$  de dimensión  $\geq m - q$ . Si  $x \in X = F^{-1}(0) - S(F)$  entonces  $TF(x)$  tiene dimensión  $m - q$  y  $TF(x) = TX(x)$ .

Sugerencia: Utilizar el teorema de la función implícita.

- (13) Sea  $S = \{(x, y, z) / x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$ . Probar que  $S$  es una subvariedad diferencial de dimensión 2. Calcular su espacio tangente en el punto  $(\frac{1}{3}, \frac{2}{3}, \frac{2}{3})$ .

- (14) Sea  $F$  una cuádrica sin puntos singulares (esto es, de tipo  $B$  o  $C$ ). Probar que el conjunto

$$\{x \in \mathbb{R}^n : F(x) = 0\}$$

es una subvariedad diferencial de dimensión  $n - 1$ .

- (15) Sea  $U \subset \mathbb{R}^d$  un abierto conexo y sea  $\varphi : U \rightarrow \mathbb{R}^m$  una función diferenciable, inyectiva y regular. ¿Es verdad que  $X = \varphi(U)$  es una subvariedad de  $\mathbb{R}^m$ ?

- (16) (a) Hallar una función diferenciable  $f : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$  tal que  $f^{-1}(0) = C$  no es una variedad.

- (b) Hallar una función diferenciable  $f : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$  tal que  $f^{-1}(0) = C$  es una variedad de dimensión distinta de  $m - 1$ .

- (c) Sea  $C \subset \mathbb{R}^m$  un conjunto cerrado cualquiera. Demostrar que existe una función diferenciable  $f : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$  tal que  $f^{-1}(0) = C$ .

- (17) \* Consideremos el espacio vectorial  $\mathbb{R}^{n \times n}$  de todas las matrices  $n \times n$  con coeficientes reales.

Sea  $\det : \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}$  la función determinante. Definimos

$$\Delta = \Delta(n, \mathbb{R}) = \{a \in \mathbb{R}^{n \times n}, \det(a) = 0\}$$

$$GL(n, \mathbb{R}) = \{a \in \mathbb{R}^{n \times n}, \det(a) \neq 0\} = \mathbb{R}^{n \times n} - \Delta$$

$$SL(n, \mathbb{R}) = \{a \in \mathbb{R}^{n \times n}, \det(a) = 1\}$$

Demostrar:

- (a)  $GL(n, \mathbb{R})$  y  $SL(n, \mathbb{R})$  son cerrados por producto de matrices y contienen a la matriz identidad. Por lo tanto, tienen estructura de grupo. Demostrar que ambos son subvariedades, de dimensiones respectivas  $n^2$  y  $n^2 - 1$ .

- (b)  $\det$  es un polinomio de grado  $n$  en  $n^2$  variables. Demostrar que el conjunto de ceros regulares  $\Delta_{\text{reg}}$  de  $\det$  consiste de las matrices de rango  $n - 1$ ; es una variedad de dimensión  $n^2 - 1$ . Demostrar también que  $\det$  es un polinomio irreducible.

- (c) Sea  $U \subset \mathbb{R}^{n \times n}$  el conjunto de las matrices con autovalores distintos (nos referimos a todos los autovalores, reales y complejos). Demostrar que  $U$  es un abierto denso en  $\mathbb{R}^{n \times n}$ .

- (d) Sea  $O(n, \mathbb{R}) = \{a \in \mathbb{R}^{n \times n}, a \cdot a^t = 1\}$ . Demostrar que  $O(n, \mathbb{R})$  es una subvariedad diferencial de  $\mathbb{R}^{n \times n}$ ; calcular su dimensión.

Sugerencia: Expresar  $O(n, \mathbb{R})$  como imagen inversa de un valor regular.