

Observación: Todo K -e.v. de dim n es como " K^n "

Sea V un K -e.v. de dim n . Entonces $V \cong K^n$
 es isomorfo

(fijando B
 base de V :
 $v \mapsto [v]_B$)

Proposición (t.l. y mono/epi/iso)

Sea V, W K -e.v's, sea $f: V \rightarrow W$ t.l. y sea B base de V . Entonces

- ① f es mono $\Leftrightarrow f(B)$ es un cto l.i.
- ② f es epi $\Leftrightarrow f(B)$ es un cto de generadores de W
- ③ f es iso $\Leftrightarrow f(B)$ es base de W

Demostración

Probaremos solo ① ya que ② fue probado ya para el caso de B cto de generadores de V y ③ es consecuencia inmediata de ① y ②

① ($\Rightarrow$) q.p. $f(B)$ l.i.: Sean $f(v_1), \dots, f(v_s) \in f(B)$, o sea $v_1, \dots, v_s \in B$, t.q.
 $k_1 f(v_1) + \dots + k_s f(v_s) = 0$. Luego $f(k_1 v_1 + \dots + k_s v_s) = 0$, o sea
 $k_1 v_1 + \dots + k_s v_s \in \text{Nu}(f) = \{0_V\}$ por ser f mono por hipótesis.

Ahora bien, $\{v_1, \dots, v_s\}$ l.i., por ser parte de una base, implica $k_1 = \dots = k_s = 0$
 o sea $\{f(v_1), \dots, f(v_s)\}$ es l.i. como se quería probar

$\Leftarrow$) Sea $v \in \text{Nu}(f)$, queremos probar que $v = 0$: $\exists v_1, \dots, v_r \in B$ /
 $v = k_1 v_1 + \dots + k_r v_r$. Luego $0 = f(v) = k_1 f(v_1) + \dots + k_r f(v_r)$
 (pues $v \in \text{Nu}(f)$). Pero $\{f(v_1), \dots, f(v_r)\}$ l.i. por hipótesis $\Rightarrow$
 $k_1 = \dots = k_r = 0$ - o sea $v = 0$ como se quería probar. $\square$

Corolario: Sean V, W K -e.v's y $f: V \rightarrow W$ t.l.

- ① f mono $\Rightarrow f(\text{cto l.i. de } V)$ es cto l.i. de W
 f mono $\Rightarrow \dim_K(V) \leq \dim_K(W)$ ¿Por qué? ¿vale la suelta?
- ② f epi $\Rightarrow \dim_K(V) \geq \dim_K(W)$ ¿Por qué? ¿vale la suelta?
- ③ f iso $\Rightarrow \dim_K(V) = \dim_K(W)$.

Ejemplos

- ¿Tiene sentido entonces buscar un monomorfismo de K^5 en K^7 ?
 - ¿o un epi de $\mathbb{R}^{3 \times 2}$ en $\mathbb{R}^7$?
 - ¿ $\exists f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ t.l.: $\text{Nu}(f) = \langle (0, 1, 1), (1, 0, 1) \rangle$ e $\text{Im}(f) = \langle (0, 1, 1), (1, 0, 1) \rangle$?
- Como $(0, 1, 1)$ y $(1, 0, 1)$ son l.i., los podemos completar a una base,

por ejemplo agregando el vector $(1, 0, 0)$, luego para cualquier $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ t.e. (2)

se tendría $\text{Im}(f) = \langle f(0, 1, 1), f(1, 0, 1), f(1, 0, 0) \rangle = \langle f(1, 0, 0) \rangle$

y por lo tanto $\dim_K(\text{Im}(f)) \leq 1$. Nunca podrá ser $\dim(\text{Im}(f)) = 2$!

• ¿Existirá $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ t.e. t.q. $\text{Nu}(f) = \langle (0, 1, 1, 0), (1, 0, 1, 0) \rangle$ e

$\text{Im}(f) = \langle (0, 1, 1, 0), (1, 0, 1, 0) \rangle$?

Aquí parece no haber impedimento: Completando $(0, \overset{\sqrt{1}}{1}, 1, 0)$ y $(\overset{\sqrt{2}}{1}, 0, 1, 0)$ a una base de $\mathbb{R}^4$ con por ejemplo $(\overset{\sqrt{3}}{1}, 0, 0, 0)$ y $(0, 0, 0, \overset{\sqrt{4}}{1})$, uno puede definir la t.e. f por ejemplo por las condiciones

$f(\sqrt{1}) = (0, 0, 0, 0)$, $f(\sqrt{2}) = (0, 0, 0, 0)$, $f(\sqrt{3}) = (0, 1, 1, 0)$, $f(\sqrt{4}) = (1, 0, 1, 0)$.

En ese caso está claro que $\text{Im}(f) = \langle f(\sqrt{3}), f(\sqrt{4}) \rangle$ es lo que se busca.

Además $\text{Nu}(f) = \langle \sqrt{1}, \sqrt{2} \rangle$ pues claramente $\langle \sqrt{1}, \sqrt{2} \rangle \subseteq \text{Nu}(f)$.

Veamos que $\text{Nu}(f) \subseteq \langle \sqrt{1}, \sqrt{2} \rangle$:

Si $v = k_1 \sqrt{1} + k_2 \sqrt{2} + k_3 \sqrt{3} + k_4 \sqrt{4} \in \text{Nu}(f)$, entonces

$$0 = f(v) = k_1 f(\sqrt{1}) + k_2 f(\sqrt{2}) + k_3 f(\sqrt{3}) + k_4 f(\sqrt{4}) =$$

$$= k_3 f(\sqrt{3}) + k_4 f(\sqrt{4}) \Rightarrow k_3 = k_4 = 0 \text{ por ser } \{f(\sqrt{3}), f(\sqrt{4})\} \text{ li.}$$

luego $v = k_1 \sqrt{1} + k_2 \sqrt{2} \in \langle \sqrt{1}, \sqrt{2} \rangle$, o sea $\text{Nu}(f) \subseteq \langle \sqrt{1}, \sqrt{2} \rangle$

• Finalmente, ¿existirá $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ t.e. t.q. $\text{Nu}(f) = \langle \sqrt{1}, \sqrt{2} \rangle$ de arriba e $\text{Im}(f) = \langle (0, 1, 1, 0) \rangle$?

Uno podría pensar que sí, poniendo $f(\sqrt{1}) = 0$, $f(\sqrt{2}) = 0$,

$f(\sqrt{3}) = (0, 1, 1, 0)$ y $f(\sqrt{4}) = (0, 1, 1, 0)$, pues así se cumpliría

$\text{Im}(f) = \langle (0, 1, 1, 0) \rangle$ pero en ese caso $f(\sqrt{3} - \sqrt{4}) = 0$, o sea

que se tendría $\langle \sqrt{1}, \sqrt{2}, \sqrt{3} - \sqrt{4} \rangle \subseteq \text{Nu}(f)$ y los 3 vectores son

li: se destruye la condición sobre el núcleo. Y no hay forma de

arreglarlo ya que las dimensiones del núcleo y de la imagen

están relacionadas...

Teorema de la dimensión (para t.e.)

Sea V un K -e.v. de dimensión finita, W un K -e.v. y $f: V \rightarrow W$ t.e.

Entonces:

$$\dim_K(V) = \dim_K(\text{Nu}(f)) + \dim_K(\text{Im}(f))$$

(3)

Demostación: Observemos - tendrá que haberlo dicho antes - que

$$\dim(\operatorname{Im}(f)) \leq \dim(V) \text{ pues } \operatorname{Im}(f) = \langle f(B_V) \rangle.$$

Vamos a probar esta igualdad construyendo una base de V cuya cantidad de vectores es exactamente la de una base de $\operatorname{Nu}(f)$ + la de una base de $\operatorname{Im}(f)$.

Para ello consideremos:

$$B_{\operatorname{Nu}(f)} = \{u_1, \dots, u_s\} \subseteq V, \text{ base de } \operatorname{Nu}(f)$$

$$B_{\operatorname{Im}(f)} = \{w_1, \dots, w_r\} \subseteq W, \text{ base de } \operatorname{Im}(f) \text{ y para cada vector}$$

w_i , tomamos un vector $v_i \in V$ / $f(v_i) = w_i$ (existe pues $w_i \in \operatorname{Im}(f)$)

Así obtenemos $\{v_1, \dots, v_r\} \subseteq V$.

Nuestro objetivo es probar que $\{u_1, \dots, u_s, v_1, \dots, v_r\}$ es base de V , y por lo tanto $\dim(V) = s + r = \dim(\operatorname{Nu}(f)) + \dim(\operatorname{Im}(f))$.

   Probamos que $\{u_1, \dots, u_s, v_1, \dots, v_r\}$ genera V :

Sea $v \in V$. Entonces $f(v) \in \operatorname{Im}(f)$: $\exists k_1, \dots, k_r \in K$ t  

$$f(v) = k_1 w_1 + \dots + k_r w_r = k_1 f(v_1) + \dots + k_r f(v_r) = f(k_1 v_1 + \dots + k_r v_r) \\ \Rightarrow 0 = f(v) - f(k_1 v_1 + \dots + k_r v_r) \Rightarrow v - (k_1 v_1 + \dots + k_r v_r) \in \operatorname{Nu}(f):$$

$$\exists j_1, \dots, j_s \in K : v - (k_1 v_1 + \dots + k_r v_r) = j_1 u_1 + \dots + j_s u_s, \text{ i.e.} \\ v \in \langle u_1, \dots, u_s, v_1, \dots, v_r \rangle$$

   Probamos ahora que $\{u_1, \dots, u_s, v_1, \dots, v_r\}$ es l.i.:

$$\text{Sean } j_1, \dots, j_s, k_1, \dots, k_r \in K \text{ t   } j_1 u_1 + \dots + j_s u_s + k_1 v_1 + \dots + k_r v_r = 0 \quad (*)$$

Luego, aplicando f , queda

$$j_1 f(u_1) + \dots + j_s f(u_s) + k_1 f(v_1) + \dots + k_r f(v_r) = f(0) = 0,$$

es decir $k_1 w_1 + \dots + k_r w_r = 0$, ya que $f(u_i) = 0$ pues $u_i \in \operatorname{Nu}(f)$. Esto implica $k_1 = \dots = k_r = 0$ pues $\{w_1, \dots, w_r\}$ base, o sea l.i.

Se concluye volviendo a (*): $j_1 u_1 + \dots + j_s u_s = 0 \Rightarrow j_1 = \dots = j_s = 0$ pues $\{u_1, \dots, u_s\}$ base, o sea l.i. □

Consecuencia inmediata:

Sean V, W K -e.v. de misma dimensión n , y sea $f: V \rightarrow W$ t.l.

Entonces f mono $\Leftrightarrow$ f epi $\Leftrightarrow$ f iso

Otra aplicación (el rango de una matriz)

Sea $A \in K^{m \times n}$. Entonces $\text{rg}_F(A) = \text{rg}_C(A)$.
Y a ese número se lo llama el rango de A , $\text{rg}(A)$.

Demostración: Vimos que dada $A \in K^{m \times n}$, podemos definir en forma canónica $f_A: K^n \rightarrow K^m$ t.l. por: $f_A(x) = A \cdot x$

Luego $\text{Nu}(f_A) = N(A)$ e $\text{Im}(f_A) = \langle f(e_1), \dots, f(e_n) \rangle = \langle \text{columnas}(A) \rangle$

Sabemos que $\dim(W(A)) = n - \text{rg}_F(A)$. Por el teo de la dimensión:

$$\dim(K^n) = \underbrace{\dim(\text{Nu}(f_A))}_{\dim(N(A))} + \underbrace{\dim(\text{Im}(f_A))}_{\text{rg}_C(A)} \Rightarrow$$

$$n = n - \text{rg}_F(A) + \text{rg}_C(A) \Rightarrow \text{rg}_F(A) = \text{rg}_C(A) \quad \square$$

Composición de transformaciones lineales

Conocemos la composición de funciones:

$$U \xrightarrow{f} V \xrightarrow{g} W$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{g \circ f}$

$$g \circ f(u) := g(\underbrace{f(u)}_{\in V})$$

$\begin{matrix} \in U \\ \downarrow \\ \in V \\ \downarrow \\ \in W \end{matrix}$

Ejemplos:

① $f: \mathbb{R}_3[x] \rightarrow \mathbb{R}_2[x] : f(p) = p'$

$g: \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}^3 \quad g(q) = (q(0), q'(0), q''(0))$

Entonces $g \circ f: \mathbb{R}_3[x] \rightarrow \mathbb{R}^3$

$g \circ f(p) = g(f(p)) = g(p') = (p'(0), p''(0), p^{(3)}(0))$ es t.l.!

② $f_A: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ dada por $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$

$f_B: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$ dada por $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$

Entonces $f_B \circ f_A: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ está dada por $BA: f_B \circ f_A = f_{BA}$ es t.l.!

$f_B \circ f_A(x) = f_B(f_A(x)) = f_B(Ax) = B(Ax) = (BA)x = f_{BA}(x) \leftarrow \text{vale en gral!}$

Proposición Sean U, V, W K -e.v.'s y sean $f: U \rightarrow V$ y $g: V \rightarrow W$ t.l. Entonces $g \circ f: U \rightarrow W$ es t.l. también

Demostración

(5)

$$\begin{aligned} \textcircled{1} \quad g \circ f(u + u') &= g(f(u + u')) \underset{f \text{ lineal}}{=} g(f(u) + f(u')) \underset{g \text{ lineal}}{=} g(f(u)) + g(f(u')) \\ &= g \circ f(u) + g \circ f(u') \\ \textcircled{2} \quad g \circ f(ku) &= g(f(ku)) \underset{f \text{ lineal}}{=} g(k f(u)) \underset{g \text{ lineal}}{=} k \cdot g(f(u)) = k g \circ f(u) \quad \square \end{aligned}$$

¿Y qué pasa con los isomorfismos? Recordemos que si $f: V \rightarrow W$ es una función biyectiva, existe la función inversa $f^{-1}: W \rightarrow V$ definida por

$$f^{-1}(w) := v \iff f(v) = w$$

que satisface $f^{-1} \circ f = \text{id}_V$ y $f \circ f^{-1} = \text{id}_W$

Proposición Sean V, W K -e.v.'s, y sea $f: V \rightarrow W$ un isomorfismo.

Entonces $f^{-1}: W \rightarrow V$ también es una transformación lineal (luego un isomorfismo también). Más aún si $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ es base de V y $f(v_i) = w_i, \forall i$, entonces $\{w_1, \dots, w_n\}$ es base de W y f^{-1} está definida por $f^{-1}(w_i) = v_i, \forall i$.

Demostración: Alcanza con probar que f^{-1} es l.l. ya que todo lo demás ya lo sabemos.

$$\begin{aligned} \bullet \quad f^{-1}(w + w') &= f^{-1}(f(v) + f(v')) \underset{f \text{ l.l.}}{=} f^{-1}(f(v + v')) = f^{-1} \circ f(v + v') \\ &\quad \begin{array}{l} \exists! v / f(v) = w \\ \exists! v' / f(v') = w' \end{array} \quad \parallel f^{-1} \circ f = \text{id}_V \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f^{-1}(w) + f^{-1}(w') &= v + v' \\ v &= f^{-1}(w) \\ v' &= f^{-1}(w') \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \bullet \quad f^{-1}(kw) &= f^{-1}(k f(v)) \underset{f \text{ l.l.}}{=} f^{-1}(f(kv)) = f^{-1} \circ f(kv) = kv = k f^{-1}(w) \\ &\quad \begin{array}{l} \exists! v / f(v) = w \end{array} \quad \parallel \begin{array}{l} v = f^{-1}(w) \end{array} \end{aligned}$$

Un poco (más) de terminología y notación

Sean V, W K -espacios vectoriales

- $\text{Hom}_K(V, W) := \{f: V \rightarrow W, f \text{ transformación lineal}\}$
- Si $f: V \rightarrow V$ es una transformación lineal de V en sí mismo, entonces f se llama un endomorfismo de V , y $\text{End}_K(V) := \{f: V \rightarrow V, f \text{ transformación lineal}\}$
- Si más aún, f es un isomorfismo, entonces se llama un automorfismo de V , y $\text{Aut}_K(V) := \{f: V \rightarrow V, f \text{ automorfismo}\}$.

Transformaciones lineales y Matrices

Vamos a ver que si $A \in K^{m \times n}$, se le puede asociar en forma natural (o canónica) una t.l. $f_A: K^n \rightarrow K^m$ definiendo $f_A(x) = A \cdot x$.
(y sabemos que $f_A(e_i) = A \cdot e_i = i$ -ésima columna de A).

Recíprocamente, si $f: K^n \rightarrow K^m$ es una t.l., entonces queda bien definida por sus valores en la base canónica $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$:
podemos definir la matriz $A_f \in K^{m \times n}$:

$$A_f = \begin{bmatrix} \hat{f}(e_1) & \hat{f}(e_2) & \dots & \hat{f}(e_n) \end{bmatrix} \text{ que satisface } f(x) = A_f \cdot x, \forall x \in K^n$$

¿Por qué?
¿Cuánto vale $A_f \cdot e_i$?

$$\begin{array}{ccc} \text{Luego } \text{Hom}(K^n, K^m) & \xrightarrow{\sim} & K^{m \times n} \\ f & \xrightarrow{\phi} & A_f \\ f_A & \xleftarrow{\psi} & A \end{array}$$

Y se satisface $\psi \circ \phi(f) = f, \forall f \in \text{Hom}(K^n, K^m) \leftarrow$ pues coinciden en los e_i
 $\phi \circ \psi(A) = A, \forall A \in K^{m \times n} \leftarrow$ pues coinciden las columnas

Luego es una biyección!

Esta construcción se puede hacer en general!

Construcción: Sea V un K -e.v. de dim n y W un K -e.v. de dim m . Fijemos $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$ una base (ordenada) de V y $\mathcal{B}' = (w_1, \dots, w_m)$ una base ordenada de W . Entonces

$$\text{Hom}_K(V, W) \xrightarrow{\sim} K^{m \times n}$$

$$f \xrightarrow{\phi} [f]_{\mathcal{B}'\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} [f(v_1)]_{\mathcal{B}'} & \dots & [f(v_n)]_{\mathcal{B}'} \end{bmatrix}$$

$$f_{A, \mathcal{B}, \mathcal{B}'} \xleftarrow{\psi} A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq n}}$$

donde $f_{A, \mathcal{B}, \mathcal{B}'}$ es la única t.l. $f: V \rightarrow W$ que satisface $f(v_j) = a_{1j}w_1 + \dots + a_{mj}w_m, \forall j$.

Se satisface $\psi \circ \phi(f) = f, \forall f \in \text{Hom}(V, W)$ y $\phi \circ \psi(A) = A, \forall A \in K^{m \times n}$

Luego ϕ es biyectiva y $\psi = \phi^{-1}$.

Observación: $[f]_{\mathcal{B}'\mathcal{B}}, [v]_{\mathcal{B}} = [f(v)]_{\mathcal{B}'}$

lo demostramos la próxima clase...