

MATEMÁTICA 2 - Verano 2012

Práctica 2 - Aplicaciones Espacios vectoriales

1. Decidir cuáles de los siguientes subconjuntos son subespacios de V como K -espacio vectorial.

a) $S = \{(t, x, y, z) \in \mathbb{R}^4 \mid t \geq 0\}$, $V = \mathbb{R}^4$, $K = \mathbb{R}$.

b) $S = \{(t, x, y, z) \in \mathbb{R}^4 \mid t = x\}$, $V = \mathbb{R}^4$, $K = \mathbb{R}$.

c) (Movimiento armónico) $S = \{x(t) \in C^\infty \mid \frac{d^2x}{dt^2} = -\omega_0^2 x\}$ (ω_0 constante), $V = C^\infty$, $K = \mathbb{R}$.

d) (*) (Movimiento armónico 2) $S = \{c \cos(\omega_0 t - \phi) \mid c, \phi \in \mathbb{R}\}$, $V = C^\infty$, $K = \mathbb{R}$.

Sugerencia: probar que $\mathcal{B} = \{\cos(\omega_0 t), \sin(\omega_0 t)\}$ es una base de S utilizando la fórmula para el coseno de una resta y la identidad $\cos^2 t + \sin^2 t = 1$.

¿Cuál es la dimensión de S ?

e) $S = \{\cos(\omega_0 t - \phi) \mid \phi \in \mathbb{R}\}$, $V = C^\infty$, $K = \mathbb{R}$.

f) (Resonancia en un sistema de dos masas)

$S = \{(x_1(t), x_2(t)) \in C^\infty \times C^\infty \text{ soluciones del sistema (1)}\}$, $V = C^\infty \times C^\infty$, $K = \mathbb{R}$.

$$\begin{aligned} m\ddot{x}_1 &= -kx_1 + k(x_2 - x_1) \\ m\ddot{x}_2 &= -k(x_2 - x_1) - kx_2, \end{aligned} \tag{1}$$

con m y k constantes.

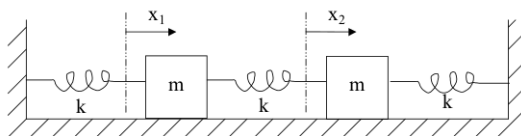


Figura 1: Sistema de dos masas

2. Sea $T = \{a \cos(\omega_0 t) + b \sin(\omega_0 t) \mid a, b \in \mathbb{C}\} \subset \{f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}\}$.

Probar que

$$\mathcal{B}_1 = \{\cos(\omega_0 t), \sin(\omega_0 t)\}$$

y

$$\mathcal{B}_2 = \{\cos(\omega_0 t) + i \sin(\omega_0 t), \cos(\omega_0 t) - i \sin(\omega_0 t)\}$$

son bases de T y hallar las coordenadas de los elementos $b \in \mathcal{B}_1$ con respecto a la base \mathcal{B}_2 .