

Nombre y Apellido	LU	Turno	1	2	3	4	5	Nota

**MATEMÁTICA 2 - SEGUNDO CUATRIMESTRE DE 2013**  
**Primer parcial - 10/10/2013**

---

1. En cada caso decidir si el conjunto  $S$  es un  $k$ -subespacio del  $k$ -espacio vectorial  $V$ . En caso afirmativo hallar una base de  $S$  y calcular su dimensión.

Observación: Para que  $S$  sea un subespacio de  $V$ , debe ser cerrado para la suma y el producto por escalares. Para ver que algo *no* es subespacio alcanza con que alguna de estas dos condiciones deje de cumplirse en *un* caso, es decir, alcanza con mostrar dos elementos de  $S$  cuya suma no pertenezca a  $S$ , o un elemento de  $S$  y un escalar cuyo producto no pertenezca a  $S$ .

a)  $k = \mathbb{C}$ ,  $V = M_3(\mathbb{C})$ ,  $S = \{A \in M_3(\mathbb{C}) : \det(A) = 0\}$ .

Respuesta: El conjunto  $S$  no es un subespacio, porque no es cerrado para la suma. Consideremos las matrices

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Es claro que  $\det(A) = \det(B) = 0$ , es decir que  $A \in S$  y  $B \in S$ , y además que  $A + B$  es la matriz identidad de  $M_3(\mathbb{C})$ , que tiene determinante 1, es decir que  $A + B \notin S$ .

b)  $k = \mathbb{R}$ ,  $V = \mathbb{R}^2$ ,  $S = \{(n, n) \in \mathbb{R}^2 : n \in \mathbb{Z}\}$ .

Respuesta: El conjunto  $S$  no es un subespacio porque no es cerrado por producto por escalares. Por ejemplo,  $(1, 1) \in S$ , pero  $\frac{1}{2}(1, 1) = (\frac{1}{2}, \frac{1}{2}) \notin S$ .

c)  $k = \mathbb{R}$ ,  $V = \mathbb{R}_3[X]$ ,  $S = \{p \in \mathbb{R}_3[X] : p(1) = p(0), p(0) = p(-1)\}$ .

Respuesta: El conjunto  $S$  es un subespacio. Una forma de verlo es la siguiente: si  $p, q \in S$ , entonces  $(p + q)(1) = p(1) + q(1)$  y como  $p$  y  $q$  están en  $S$ , tenemos que esto es igual a  $p(0) + q(0) = (p + q)(0)$ , luego  $(p + q)(1) = (p + q)(0)$ . De la misma manera  $(p + q)(0) = (p + q)(-1)$ , así que  $S$  es cerrado para la suma. Para ver que  $S$  es cerrado para el producto, tomamos  $\lambda \in \mathbb{R}$  y  $p \in S$ , y señalamos que  $(\lambda p)(1) = \lambda(p(1)) = \lambda(p(0)) = (\lambda p)(0)$ , y de la misma forma se ve que  $(\lambda p)(0) = (\lambda p)(-1)$ , así que  $S$  es cerrado por producto por escalares.

Otra forma es plantear que, si  $p = aX^3 + bX^2 + cX + d$ , con  $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ , entonces

$$p(1) = a + b + c + d \quad p(0) = d \quad p(-1) = -a + b - c + d$$

De modo que  $p \in S$  si y sólo si estos tres números son iguales. Pero esto es equivalente a que  $b = 0$  y  $a = -c$ . Es decir que los polinomios de  $S$  son de la forma  $p = aX^3 - aX + d = a(X^3 - X) + d$ , y cualquier polinomio con esta forma pertenece a  $S$ . Luego  $S = \langle X^3 - X, 1 \rangle$ .

Finalmente, sabiendo que  $S = \langle X^3 - X, 1 \rangle$ , observamos que  $\{X^3 - X, 1\}$  es una base, ya que los polinomios son li. Y entonces la dimensión de  $S$  es 2.

2. Decidir si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas. En los casos verdaderos dar una demostración y en los casos falsos dar un contraejemplo.

a) Existe una única función  $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tal que  $f$  es transformación lineal,  $f(1, 1, 0, 0) = (5, 2, 0)$ ,  $f(1, 0, 0, 1) = (0, 2, 1)$  y  $f(0, 0, 1, 0) = (1, 1, 1)$ .

Respuesta: Falsísimo. Una transformación lineal queda definida por sus valores en una base. Aunque el conjunto  $\{(1, 1, 0, 0); (1, 0, 0, 1); (0, 0, 1, 0)\}$  son linealmente independientes, no forman una base de  $\mathbb{R}^4$ . De modo que la podemos completar agregando, digamos  $(0, 0, 0, 1)$  y elegir la imagen de este último elemento de la base. Dado cualquier  $v \in \mathbb{R}^3$ , si elegimos  $f(0, 0, 0, 1) = v$ , obtenemos una transformación lineal que satisface las condiciones. Pero claramente, para cada  $v$  obtenemos una distinta, ya que cada una manda al vector  $(0, 0, 0, 1)$  a un vector distinto. Es decir que no sólo no hay una única función que cumple lo pedido, hay infinitas!

b) Si una función  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  es sobreyectiva pero no inyectiva, entonces  $f$  no es una transformación lineal.

Respuesta: Verdadero. Si  $f$  fuera una transformación lineal, por el teorema de la dimensión tendríamos que  $\dim \ker f + \dim \operatorname{im} f = \dim \mathbb{R}^3 = 3$ . Como  $f$  es sobreyectiva  $\dim \operatorname{im} f = 3$ , y eso obliga a que  $\dim \ker f = 0$ , o sea que  $f$  es inyectiva, contradicción. La contradicción provino de suponer que  $f$  era una transformación lineal.

c) Si una función  $f : \mathbb{R}[X] \rightarrow \mathbb{R}[X]$  es inyectiva pero no sobreyectiva, entonces  $f$  no es una transformación lineal.

Respuesta: Falso. Demos un par de ejemplos:  $f(p) = Xp$ , o más rara, definiéndola sobre una base  $f(X^n) = X^{2n}$  para todo  $n \in \mathbb{N}_0$ . Se puede demostrar que estas funciones son transformaciones lineales inyectivas, pero no sobreyectivas.

Veamos el primer ejemplo:  $f$  es una transformación lineal: por un lado, si  $p, q$  son polinomios,  $f(p + q) = X(p + q) = Xp + Xq = f(p) + f(q)$ . Por otro lado, si  $p$  es un polinomio y  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $f(\lambda p) = X\lambda p = \lambda Xp = \lambda f(p)$ . Además, se ve fácilmente que  $f$  no es sobreyectiva, ya que los polinomios constantes (salvo el 0) no están en la imagen de  $f$ . Por último,  $f$  es inyectiva, es decir, es un monomorfismo (ya vimos que es tl): si  $p \in \mathbb{R}[X]$  es distinto del polinomio nulo, y  $f(p) = 0$ , entonces  $Xp = 0$ . Pero el producto de dos polinomios no nulos,  $X$  y  $p$ , no puede ser nulo. De hecho, debe tener grado igual a la suma de sus grados, es decir, el grado de  $p$  más uno.

Observación: el razonamiento del ítem anterior no se puede aplicar porque el teorema de la dimensión vale solo para espacios de dimensión finita.

3. Sean  $k$  un cuerpo,  $V, W$   $k$ -espacios vectoriales y  $f : V \rightarrow W$  una transformación lineal. Probar que  $\ker(f) \subseteq f^{-1}(L)$  para todo  $L$  subespacio vectorial de  $W$ .

Respuesta: Recordar que  $f^{-1}(L)$  es el conjunto de vectores de  $V$  cuya imagen cae en  $L$ . Sea  $x \in \ker f$ , entonces tenemos que  $f(x) = 0$ . Pero  $0 \in L$ , porque  $L$  es un subespacio. Entonces  $f(x) \in L$ , es decir,  $x \in f^{-1}(L)$ .

4. Consideremos la base  $B = \{(1, 0, 0, 0); (1, 2, 0, 0); (1, 2, 3, 0); (1, 2, 3, 4)\}$  de  $\mathbb{R}^4$  y la transformación lineal  $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  tal que

$$[f]_{BB} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

a) Dar una base de  $\ker(f)$  y una base de  $\text{im}(f)$ .

Respuesta: Claramente  $|f|_B$  tiene rango 2, así que la dimensión de la imagen de  $f$  es 2, y por el teorema de la dimensión, la dimensión de  $\ker f$  también es 2.

Notar que  $[f(1,0,0,0)]_B = (1,1,1,1)$ , es decir que

$$\begin{aligned} f(1,0,0,0) &= 1(1,0,0,0) + 1(1,2,0,0) + 1(1,2,3,0) + 1(1,2,3,4) \\ &= (4,6,6,4), \end{aligned}$$

y de la misma manera  $f(1,2,0,0) = (3,4,3,4)$ . Como estos dos vectores son l.i., generarán un espacio de dimensión 2 que necesariamente debe ser  $\text{im} f$ . Luego  $\{(4,6,6,4), (3,4,3,4)\}$  es una base de la imagen.

Además  $f(1,2,3,0) = f(1,2,3,4) = (0,0,0,0)$ , y como ambos vectores son l.i. y la dimensión del núcleo es 2,  $\{(1,2,3,0); (1,2,3,4)\}$  es una base del núcleo.

b) Decidir si es cierto que  $\mathbb{R}^4 = \ker(f) \oplus \text{im}(f)$ .

Respuesta: Notar que  $(4,6,6,4) - (3,4,3,4) = (1,2,3,0)$ , y por lo tanto este vector pertenece tanto al núcleo como a la imagen. Como  $\ker f \cap \text{im} f$  no es el espacio  $\{0\}$ , la suma no puede ser directa.

5. Sea  $f : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$  la transformación lineal definida por  $f(A) = A - A^t$  y sea  $B$  una base  $M_2(\mathbb{R})$ . Calcular  $\det([f]_{BB})$ .

Respuesta: Recordemos primero que si  $B$  y  $B'$  son bases de  $M_2(\mathbb{R})$ , entonces

$$\begin{aligned} \det(|f|_{B'}) &= \det(C(B, B')|f|_B C(B', B)) \\ &= \det(C(B, B')) \det(|f|_B) \det(C(B', B)) = \det(|f|_B). \end{aligned}$$

La última igualdad vale porque  $C(B', B) = C(B, B')^{-1}$  así que sus determinantes son uno el inverso del otro. Conclusión, el valor de  $\det(|f|_B)$  no depende de la base, solo de  $f$ . Fijo entonces una base cualquiera, por ejemplo la canónica. Llamo  $E_{11}$  a la matriz que tiene un 1 en la posición  $(1,1)$  y cero en el resto, y análogamente para la otras. Entonces

$$\begin{aligned} f(E_{11}) &= E_{11} - E_{11}^t = 0 & f(E_{12}) &= E_{12} - E_{12}^t = E_{12} - E_{21} \\ f(E_{21}) &= E_{21} - E_{12} & f(E_{22}) &= 0. \end{aligned}$$

Entonces la matriz de  $f$  en la base canónica es

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

que claramente tiene determinante cero. Obvio que  $f$  tiene determinante cero, si ya en la primera cuenta se veía que tenía núcleo no trivial, así que no era invertible.