

GEOMETRÍA DIFERENCIAL – 1ER CUATRIMESTRE 2017

PRÁCTICA 7: INTEGRACIÓN Y COHOMOLOGÍA DE DE RHAM

1 Supongamos que M y N son variedades orientadas de dimensión n y ω, η son n -formas de soporte compacto en M . Probar que:

a. (Linealidad) Si $a, b \in \mathbb{R}$, entonces

$$\int_M a\omega + b\eta = a \int_M \omega + b \int_M \eta.$$

b. (Orientación) Si $-M$ denota a M con la orientación opuesta, entonces

$$\int_{-M} \omega = - \int_M \omega.$$

c. (Positividad) Si ω es una n -forma nunca nula orientada positivamente entonces

$$\int_M \omega \geq 0$$

con igualdad si y sólo si $\omega = 0$.

d. (Invarianza por difeomorfismos) Si $f : N \rightarrow M$ es un difeomorfismo entonces

$$\int_M \omega = \pm \int_N f^* \omega$$

donde el signo depende de si f preserva la orientación o no.

2 Sea C una curva suave en una variedad M , parametrizada por $\gamma : [a, b] \rightarrow M$. Si ω es una 1-forma en M , definimos la *integral de línea* de ω a lo largo de C por

$$\int_C \omega := \int_{[a,b]} \gamma^* \omega.$$

a. Probar que la definición no depende de la parametrización elegida: es decir, si $\tilde{\gamma} : [c, d] \rightarrow M$ es una *reparametrización* $\tilde{\gamma} = \gamma \circ \phi$ (donde $\phi : [c, d] \rightarrow [a, b]$ es un difeomorfismo que preserva orientación) entonces $\int_{[a,b]} \gamma^* \omega = \int_{[c,d]} \tilde{\gamma}^* \omega$.

b. Si $\omega = df$ con $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ una función suave y la curva C recorre del punto p al punto q , entonces

$$\int_C \omega = f(q) - f(p).$$

En particular, la integral es independiente de la curva elegida.

3 (Integración sobre parametrizaciones) Sea M una variedad orientada de dimensión n y ω una n -forma de soporte compacto en M . Supongamos que D_1, \dots, D_k son abiertos acotados de \mathbb{R}^n cuyos bordes tienen medida (Lebesgue) nula y que existen funciones $\Phi_i : \overline{D_i} \rightarrow M$ que verifican que

- Φ_i se restringe a un difeomorfismo que preserva orientación entre D_i y un abierto $W_i \subseteq M$.
- $W_i \cap W_j = \emptyset$ para todos $i \neq j$.
- $\text{Supp}(\omega) := \{p \in M : \omega_p \neq 0\} \subseteq \overline{W_1} \cup \dots \cup \overline{W_k}$.

Probar que

$$\int_M \omega = \sum_{i=1}^k \int_{D_i} \Phi_i^* \omega.$$

- 4 a. Recordemos que si $\omega = x dy \wedge dz - y dx \wedge dz + z dx \wedge dy$, entonces $i^*\omega$ es una forma de volumen en S^2 donde $i : S^2 \hookrightarrow \mathbb{R}^3$ es la inclusión. Calcular $\int_{S^2} i^*\omega$ usando el ejercicio anterior y también usando el teorema de Stokes.
- b. Más generalmente, consideremos la $n - 1$ -forma ω en $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ dada por

$$\frac{1}{\|x\|^n} \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} x_i dx_1 \wedge \cdots \wedge dx_{i-1} \wedge dx_{i+1} \wedge \cdots \wedge dx_n$$

y $i^*\omega$ la forma de volumen estándar en S^{n-1} . Calcular $\int_{S^{n-1}} i^*\omega$.

- 5 Sea M una variedad compacta sin borde y de dimensión n . Probar que si $\int_M \omega \neq 0$ entonces ω no es exacta. Concluir que una n -forma nunca nula no es exacta.

- 6 a. Probar que $\frac{-y dx + x dy}{x^2 + y^2} \in \Omega^1(\mathbb{R}^2 \setminus \{0\})$ es cerrada pero no exacta.
- b. Más generalmente, probar que la $n - 1$ -forma ω en $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ dada por

$$\frac{1}{\|x\|^n} \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} x_i dx_1 \wedge \cdots \wedge dx_{i-1} \wedge dx_{i+1} \wedge \cdots \wedge dx_n$$

es cerrada pero no exacta.

- 7 Sea M una variedad diferencial y sea $\omega \in \Omega^k(M)$ una forma cerrada.
- a. Si $S \subseteq M$ es una subvariedad compacta y orientada de dimensión k de modo tal que $S = \partial W$ para alguna subvariedad $W \subseteq M$, entonces $\int_S \omega = 0$.
- b. Supongamos que W es una subvariedad de dimensión $k + 1$ tal que el borde es la unión disjunta $\partial W = S \cup T$ de dos subvariedades S y T dimensión k orientadas. Probar que $\int_S \omega = -\int_T \omega$.

- 8 Sea (M, g) una variedad Riemanniana orientable de dimensión n . Probar que existe una forma de volumen canónica $d\text{Vol}_g$, dada localmente en coordenadas de una carta (U, ϕ) por

$$\sqrt{\det(g_{ij}(p))} d\phi^1 \wedge \cdots \wedge d\phi^n$$

donde $g_{ij}(p) = g_p \left(\frac{\partial}{\partial \phi_i} \Big|_p, \frac{\partial}{\partial \phi_j} \Big|_p \right)$. Si M es además compacta, se define su volumen como

$$\text{Vol}_g(M) = \int_M d\text{Vol}_g.$$

- a. Calcular el volumen de la esfera S^n con la métrica Riemanniana inducida por la inclusión canónica $S^n \hookrightarrow \mathbb{R}^{n+1}$.
- b. Calcular la forma de volumen de una superficie $S \subseteq \mathbb{R}^3$ con la métrica Riemanniana inducida en términos de una parametrización $\Phi : U \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow S$. Probar que si $f : S \rightarrow \mathbb{R}$ es una función suave, entonces

$$\int_S f := \int_S f d\text{Vol}_g$$

coincide con la integral de superficie de f sobre S como en Análisis II.

- * 9 Consideremos $\mathbb{B} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : \|(x, y)\| < 1\} \subseteq \mathbb{R}^2$ la bola unitaria con el tensor métrico

$$ds^2 = \frac{dx^2 + dy^2}{(1 - x^2 - y^2)^2}.$$

Esto se llama el *modelo del disco de Poincaré* de la geometría hiperbólica.

a. Probar que la distancia geodésica

$$\text{dist}_g(p, q) = \inf\{\text{Long}_\gamma : \gamma : [0, 1] \rightarrow \mathbb{B}, \gamma(0) = p, \gamma(1) = q\}$$

verifica que $\text{dist}_g(0, (x, y)) \leq \tanh^{-1}(\|(x, y)\|)$.

b. Probar que la bola $B_r^g(0) = \{(x, y) \in \mathbb{B} : \text{dist}_g(0, (x, y)) < r\}$ contiene a la bola euclídea $B_{\tanh(r)}(0) = \{(x, y) \in \mathbb{B} : \|(x, y)\| < \tanh(r)\}$.

c. Calcular el volumen hiperbólico de la bola euclídea $\text{Vol}_g(B_r(0))$.

d. Concluir que $\text{Vol}_g(\overline{B}_r^g(0)) \geq \pi \cosh^2(r) > \pi r^2$. Concluir que \mathbb{B} con la métrica hiperbólica es un espacio *curvado* (es decir, no existe ningún difeomorfismo local $\phi : \mathbb{B} \rightarrow \mathbb{R}^2$ tal que la diferencial $d_p\phi : (T_p\mathbb{B}, g_p) \rightarrow T_{\phi(p)}\mathbb{R}^2 = \mathbb{R}^2$ es una isometría de espacios normados donde \mathbb{R}^2 tiene el producto interno usual).

10 a. Supongamos que M, N son dos variedades diferenciables de dimensión m y n respectivamente. Si $\omega \in \Omega^m(M), \eta \in \Omega^n(N)$, probar que

$$\int_{M \times N} \pi_M^*(\omega) \wedge \pi_N^*(\eta) = \left(\int_M \omega\right) \left(\int_N \eta\right).$$

b. (Principio de Cavalieri) Sea $\pi : M \rightarrow N$ una submersión y ω_M, ω_N formas de volumen en M y N respectivamente. Supongamos que existe una forma η que “complementa” a $\pi^*\omega_N$, es decir, $\omega_M = \eta \wedge \pi^*\omega_N$. Probar que para toda función $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ suave de soporte compacto, integrando sobre las fibras $M_q = \pi^{-1}(q)$ se tiene que

$$\int_M f \omega_M = \int_N \left(\int_{M_q} f(x) i^* \eta(x)\right) \omega_N(q).$$

11 Sea G un grupo de Lie.

a. Probar que existe una n -forma nunca nula invariante a izquierda sobre G , es decir, si $L_g : G \rightarrow G$ denota la multiplicación a izquierda, tenemos que $L_g^*\omega = \omega$ para todo $g \in G$. Le daremos a G la orientación inducida por esta forma. Si G es compacto, la normalizaremos de modo que además cumpla $\int_G \omega = 1$.

b. Dada una función $f : G \rightarrow \mathbb{R}$ suave de soporte compacto en G , definimos su integral como $\int_G f(g) dg := \int_G f \omega$. Probar que la integral es invariante a izquierda, es decir

$$\int_G f = \int_G f \circ L_g$$

para todo $g \in G$.

c. Si $R_g : G \rightarrow G$ es la multiplicación a derecha por $g \in G$, probar que $R_g^*\omega$ también es una forma invariante a izquierda y concluir que existe una constante $\tilde{\lambda}(g)$ de modo que $R_g^*\omega = \tilde{\lambda}(g)\omega$. Si definimos $\lambda(g) = |\tilde{\lambda}(g)|$, probar que $\lambda : G \rightarrow \mathbb{R}_{>0}$ es un morfismo de grupos de Lie. Este morfismo se denomina la *función modular*.

d. Probar que la integral es invariante a derecha si y sólo si la función modular es constantemente 1. En ese caso diremos que G es *unimodular*.

e. Probar que si G es compacto entonces es unimodular.

Comentario: La existencia de una forma de volumen invariante a izquierda en un grupo de Lie permite definir una *medida de Haar*, es decir, una medida invariante a izquierda.

* 12 a. Sean G_1, G_2 son grupos de Lie con formas invariantes a izquierda ω_1, ω_2 respectivamente. Probar que $\omega = \pi_1^*\omega_1 \wedge \pi_2^*\omega_2$ es una forma invariante a izquierda en $G = G_1 \times G_2$ donde $\pi_i : G \rightarrow G_i$ es la proyección canónica. Probar que si G_1 y G_2 son unimodulares, entonces G lo es.

b. Probar que

$$\omega_g = \frac{1}{\det(g)^n} \prod_{i,j} dE_{ij}$$

es una forma invariante a izquierda en $GL_n(\mathbb{R})$. Probar que $GL_n(\mathbb{R})$ es unimodular.

c. Probar que

$$G = \left\{ \begin{pmatrix} y & x \\ 0 & 1 \end{pmatrix} : x, y \in \mathbb{R}, y > 0 \right\}$$

con la forma invariante a izquierda $\omega = \frac{1}{y^2} dx \wedge dy$ no es unimodular.

* 13 Sea G un grupo de Lie compacto. Si $\rho : G \rightarrow GL(V)$ es una representación real de dimensión finita, probar que existe un producto interno en V de modo que ρ es ortogonal para este producto interno.

Sugerencia: Si $\langle \cdot, \cdot \rangle$ es un producto interno arbitrario en V , considere

$$\langle\langle v, w \rangle\rangle = \int_G \langle \rho(g)(v), \rho(g)(w) \rangle dg$$

y pruebe que $\langle\langle \cdot, \cdot \rangle\rangle$ es un producto interno y $\langle\langle \rho(g)v, \rho(g)w \rangle\rangle = \langle\langle v, w \rangle\rangle$ para todo $g \in G$.

* 14 (Maschke) Diremos que una representación $\rho : G \rightarrow GL(V)$ es *irreducible* si no hay ningún subespacio $W \subseteq V$ de modo que $\rho(g)(W) \subseteq W$ para todo $g \in G$. Diremos que una representación $\rho : G \rightarrow GL(V)$ es *semisimple* si podemos expresarla como una suma directa de representaciones irreducibles. Probar que toda representación de dimensión finita de un grupo de Lie compacto es semisimple.

15 Probar los lemas de Poincaré:

a. Diremos que un abierto $U \subseteq \mathbb{R}^n$ es *estrellado* respecto del origen si para todo punto $x \in U$, el segmento que une 0 con x está contenido en U . Supongamos que U es estrellado respecto del origen y sea $\omega = \sum_{i=1}^n \omega_i dx_i$ una 1-forma cerrada. Probar que

$$f(x) = \sum_{i=1}^n x_i \int_0^1 \omega_i(tx) dt$$

cumple que $df = \omega$. En otras palabras, $H^1(U) = 0$ si U es estrellado respecto de 0.

b. Más generalmente, si ω es una p -forma cerrada en U ,

$$\omega = \sum_{I=(1 \leq i_1 < \dots < i_p \leq n)} \omega_I dx_I$$

entonces

$$\eta = \sum_{I=(1 \leq i_1 < \dots < i_p \leq n)} \sum_{j=1}^p (-1)^{j-1} \left(\int_0^1 t^{p-1} \omega_I(tx) dt \right) x^{i_j} dx_{i_1} \wedge \dots \wedge \widehat{dx_{i_j}} \wedge \dots \wedge dx_{i_p}$$

es una $(p-1)$ -forma en U que verifica $d\eta = \omega$. Concluir que $H^p(U) = 0$ para todo $p \geq 1$ si U es un abierto estrellado respecto del origen.

16 (Mayer-Vietoris) Sean M una variedad y $U, V \subseteq M$ abiertos tales que $U \cup V = M$. Probar que tenemos una sucesión exacta de complejos

$$0 \longrightarrow \Omega^\bullet(M) \longrightarrow \Omega^\bullet(U) \oplus \Omega^\bullet(V) \longrightarrow \Omega^\bullet(U \cap V) \longrightarrow 0$$

$$(\omega, \tau) \longmapsto \tau - \omega$$

y por lo tanto induce una sucesión exacta larga en cohomología

$$\begin{array}{ccccccc} \dots & \longrightarrow & H_c^k(U \cap V) & \longrightarrow & H_c^k(U) \oplus H_c^k(V) & \longrightarrow & H_c^k(M) \\ & & & & & & \searrow \\ & & & & & & H_c^{k+1}(U \cap V) & \longrightarrow & H_c^{k+1}(U) \oplus H_c^{k+1}(V) & \longrightarrow & H_c^{k+1}(M) & \longrightarrow & \dots \end{array}$$

Calcular el “morfismo de borde”, es decir, el morfismo $H_c^k(M) \rightarrow H_c^{k+1}(U \cap V)$.

- 21 a. Probar que $H_c^n(\mathbb{R}^n) \simeq \mathbb{R}$ y más precisamente,

$$\int_{\mathbb{R}^n} \cdot : H_c^n(\mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}, [\omega] \mapsto \int_{\mathbb{R}^n} \omega$$

es un isomorfismo.

- b. Probar que si M es una variedad conexa y orientada de dimensión n , entonces

$$\int_M \cdot : H_c^n(M) \rightarrow \mathbb{R}, [\omega] \mapsto \int_M \omega$$

es un isomorfismo.

Sugerencia: Proceda por inducción. El inciso anterior es el caso local.

- c. Concluir que si M es una variedad compacta, conexa y orientada de dimensión n , entonces

$$\int_M \cdot : H^n(M) \rightarrow \mathbb{R}, [\omega] \mapsto \int_M \omega$$

es un isomorfismo.

- 22 Sean M, N variedades compactas, conexas y orientadas de dimensión n y sea $f : M \rightarrow N$ una función diferenciable.

- a. Probar que existe $k \in \mathbb{R}$ tal que

$$\int_M f^* \omega = k \int_N \omega$$

para toda n -forma $\omega \in \Omega^n(N)$. El número k , denotado $\deg(f)$, es el *grado* de la función f .

- b. Probar que k es entero. Más precisamente, probar que si $q \in N$ es un valor regular de f , entonces

$$\deg(f) = \sum_{x \in f^{-1}(q)} \text{sign}_f(x)$$

donde $\text{sign}_f(x)$ vale 1 si f preserva orientación en x y -1 si no.

- c. Probar que si $f : M \rightarrow N$ y $g : N \rightarrow P$ son funciones diferenciables entre variedades compactas, conexas y orientables, entonces $\deg(g \circ f) = \deg(g)\deg(f)$.

- d. Probar que si f, g son funciones homotópicas, entonces $\deg(f) = \deg(g)$.

- * e. Adaptar la definición de grado para el caso en que M, N no sean compactas, pero f es propia.

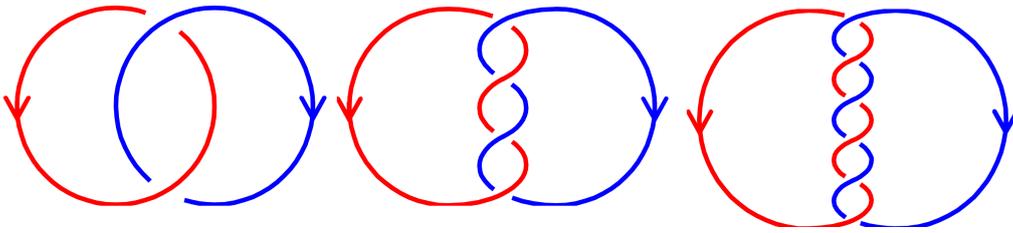
Sugerencia: considerar la cohomología de soporte compacto.

- * 23 Un *nudo* es un embedding $\gamma : S^1 \rightarrow \mathbb{R}^3$. Supongamos que γ_1, γ_2 son dos nudos disjuntos (es decir, $\text{im } \gamma_1 \cap \text{im } \gamma_2 = \emptyset$). Sea $F_{\gamma_1, \gamma_2} : T = S^1 \times S^1 \rightarrow S^2$ la función dada por

$$F_{\gamma_1, \gamma_2}(s, t) = \frac{\gamma_2(t) - \gamma_1(s)}{\|\gamma_2(t) - \gamma_1(s)\|}$$

(donde $s, t \in S^1 = \mathbb{R}/\mathbb{Z}$). Definimos el *número de ligazón* de γ_1 y γ_2 como

$$\text{Lk}(\gamma_1, \gamma_2) = \deg(F_{\gamma_1, \gamma_2}).$$



Tres ejemplos de nudos con números de ligazón 1, 2 y 3 respectivamente.

- a. Sea $\omega = x dy \wedge dz - y dx \wedge dz + z dx \wedge dy$ la forma de volumen canónica en S^2 . Probar que

$$\text{Lk}(\gamma_1, \gamma_2) = \frac{1}{4\pi} \int_T F_{\gamma_1, \gamma_2}^* \omega.$$

- b. Probar que el número de ligazón es invariante por homotopías.
c. Probar que

$$\text{Lk}(\gamma_1, \gamma_2) = -\frac{1}{4\pi} \int_0^1 \int_0^1 \frac{\det[\gamma_2(t) - \gamma_1(s) | \gamma_1'(s) | \gamma_2'(t)]}{\|\gamma_2(t) - \gamma_1(s)\|^3} ds dt$$

- 24 Sea M una variedad de dimensión n y G un grupo finito actuando de forma propiamente discontinua sobre M . Notemos que G actúa sobre $\Omega^k(M)$, via $g \cdot \omega := (L_{g^{-1}})^* \omega$ y sea

$$\Omega^k(M)^G = \{\omega \in \Omega^k(M) : g \cdot \omega = \omega \ \forall g \in G\}$$

el conjunto de formas G -invariantes.

- a. Probar que si $\omega \in \Omega^k(M)^G$ entonces $d\omega \in \Omega^k(M)^G$, así que tenemos un complejo de formas G -invariantes

$$0 \longrightarrow \Omega^0(M)^G \xrightarrow{d} \Omega^1(M)^G \xrightarrow{d} \dots \xrightarrow{d} \Omega^n(M)^G \longrightarrow 0.$$

Concluir que la acción de G desciende a una acción en $H^k(M)$ via $g \cdot [\omega] = [g \cdot \omega]$.

- b. Probar que $\pi : M \rightarrow M/G$ es la proyección canónica, $\pi^* : \Omega^k(M/G) \rightarrow \Omega^k(M)$ toma valores en $\Omega^k(M)^G$ y que $\pi^* : \Omega^\bullet(M/G) \rightarrow \Omega^\bullet(M)^G$ es un isomorfismo de complejos.
c. Probar que π^* desciende a un morfismo $\pi^* : H^k(M/G) \rightarrow H^k(M)$ cuya imagen está contenida en $H^k(M)^G$ y que la restricción $\pi^* : H^k(M/G) \rightarrow H^k(M)^G$ es un isomorfismo.
Sugerencia: Use que G es finito, considerando un promedio.
d. Calcular la cohomología del espacio proyectivo $\mathbb{P}^n(\mathbb{R})$.

- 25 Sea M una variedad compacta y conexa. Probar que $H^n(M)$ detecta la orientabilidad, más precisamente, $H^n(M) \simeq \mathbb{R}$ si M es orientable y $H^n(M) = 0$ si no.