

Repaso de clase pasada

Bases y coordenadas:

Proposición: Sea V un k -ev de dimensión n y sea $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ una base de V . Entonces $\forall v \in V$, existen únicos $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in k / v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n$.

Dem: \exists y único

Existencia: B es base $\Leftrightarrow B$ es un sistema de generadores \Leftrightarrow por definición de sistema de generadores $\forall v$, existen $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in k / v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n$

Unicidad: sean $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in k$ y $\beta_1, \dots, \beta_n \in k / v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n$ y $v = \beta_1 v_1 + \dots + \beta_n v_n \Leftrightarrow$

$$\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n = \beta_1 v_1 + \dots + \beta_n v_n \Rightarrow$$

$$(\alpha_1 - \beta_1) v_1 + \dots + (\alpha_n - \beta_n) v_n = 0$$

luego, como $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ es base $\Leftrightarrow B$ es un conjunto li, entonces $\alpha_1 - \beta_1 = \alpha_2 - \beta_2 = \dots = \alpha_n - \beta_n = 0$

$$\Leftrightarrow \alpha_1 = \beta_1, \dots, \alpha_n = \beta_n.$$

Notación: A estos escalares $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ se los llama coordenadas de v en la base B y se nota

$$(v)_B = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

Definición (matriz de cambio de base)

Sea V un k -ev. de dimensión n y $B = \{v_1, \dots, v_n\}$, $B' = \{w_1, \dots, w_n\}$ bases de V . Se llama matriz de cambio de base de B a B' a la matriz $C(B, B') \in k^{n \times n}$ que satisface $C(B, B') (N)_B^t = (N)_{B'}^t \quad \forall N \in V$.

OBS: Esta matriz es única y está caracterizada

$$C(B, B') = \left(\underbrace{(N_1)_{B'}^t}_{\substack{\text{1ra columna} \\ \text{de } C(B, B')}} \mid \underbrace{(N_2)_{B'}^t}_{\substack{\text{2da columna} \\ \text{de } C(B, B')}} \mid \dots \mid \underbrace{(N_n)_{B'}^t}_{\substack{\text{n-ésima} \\ \text{columna de} \\ C(B, B')}} \right)$$

Dem de la OBS:

Notemos que $(N_1)_B = (1, 0, \dots, 0)$ ya que N_1 tiene como coordenadas en la base B a $(1, 0, \dots, 0)$ ya que $N_1 = 1 \cdot v_1 + 0 \cdot v_2 + \dots + 0 \cdot v_n$.

Y como $C(B, B') (N)_B^t = (N)_{B'}^t \quad \forall N \in V$,

en particular si $N = N_1$ se tiene que

$$C(B, B') (N_1)_B^t = (N_1)_{B'}^t$$

"

$$C(B, B') \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

"

primera columna de $C(B, B')$ por como es el producto de una ~~la~~ matriz por vector.

De la misma manera, para cada $i=1, \dots, n$ (3)

$$C(B, B') e_i^t = C(B, B') \cdot (N_i)^t_B = (N_i)^t_{B'} \quad \downarrow$$

↓

porque $(N_i)_B = e_i$ por definición de (B, B')

obteniendo el resultado deseado.

Ejercicio: Dado V un k -ev de dim n
y B, B' bases de $V \Rightarrow C(B, B')$ es invertible y
 $[C(B, B')]^{-1} = C(B', B)$.

Dem: Para probar que $C(B, B')$ es invertible y

$C(B', B)$ es su inversa, alcanza con

probar que $C(B, B') \cdot C(B', B) = Id_{n \times n}$

Para esto observemos que una matriz $A = Id_{n \times n}$

$\Leftrightarrow A e_i^t = e_i^t \quad \forall i=1, \dots, n$ (de esta manera estoy diciendo que una matriz es la identidad si ~~una~~ cada columna i es el vector canónico e_i^t).

Veamos esto para $A = C(B, B') C(B', B)$

$$\begin{aligned} C(B, B') C(B', B) e_i^t &= C(B, B') C(B', B) (N_i^t)_{B'} = \\ &= C(B, B') (N_i^t)_B \\ &= (N_i^t)_B = e_i^t \quad \checkmark \end{aligned}$$

(N_i^t)_{B'} \leftarrow Observemos que si llamo como $B' = \{n_1^t, \dots, n_m^t\}$
 $\Rightarrow (N_i^t)_{B'} = e_i^t$

Ejemplo de cambio de base.

4

Vamos a ver un ejemplo de como armar la matriz de cambio de base.

Para eso, vamos a considerar dos bases en \mathbb{R}^2 :

$$B = \{(1,1), (1,2)\} \quad \text{y} \quad B' = \{(1,0), (0,1)\}$$

\downarrow
base canónica de \mathbb{R}^2 .

Ahora nos preguntamos: dado un vector $v \in \mathbb{R}^2$, $v = (a,b)$ con $a, b \in \mathbb{R}$, ¿qué coordenadas tiene?

1°) Coordenadas en la base B' (la canónica):

$$\boxed{(v)_{B'} = (a, b)}$$

pues $(a, b) = a \cdot (1, 0) + b \cdot (0, 1)$.

2°) Coordenadas en la base B :

Busco α y β tal que $(a, b) = \alpha(1, 1) + \beta(1, 2)$.

Es decir, estoy buscando escribir el vector $v \in \mathbb{R}^2$ como combinación lineal de los elementos de la base. Recordemos que por ser una base, esta combinación lineal es única.

Entonces, tenemos

$$\begin{aligned} (a, b) &= \alpha(1, 1) + \beta(1, 2) \\ &= (\alpha + \beta, \alpha + 2\beta) \end{aligned}$$

Ahora resolvemos el sistema lineal:

$$\begin{cases} \alpha + \beta = a \\ \alpha + 2\beta = b \end{cases}$$

Si lo escribo en forma de matriz, tenemos 5

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$$

y lo resolvemos haciendo:

$$\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & a \\ 1 & 2 & b \end{array} \right) \xrightarrow{-F_1 + F_2 \rightarrow F_2} \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & a \\ 0 & 1 & b-a \end{array} \right)$$

De donde $\boxed{\beta = b - a}$ y $\alpha = a - \beta$
 $= a - (b - a)$

$$\boxed{\alpha = 2a - b}$$

Es decir, $(a, b) = (2a - b)(1, 1) + (b - a)(1, 2)$

y en coordenadas: $\boxed{(v)_{B'} = (2a - b, b - a)}$

— o ————— o ————— o —————
Ahora queremos hallar la matriz de cambio de base de B' a B . O sea, busquemos una matriz tal que si queremos "cambiar" las coordenadas de v en la base B' a la base B , solo tengamos que multiplicar el vector de coordenadas en B' por esa matriz.

Notación:

$$(v)_B = \underbrace{C(B', B)} (v)_{B'}$$

↓
Coord. de
 v en B

↓
matriz de
cambio de
base de B' a B .

↓
Coord. de
 v en B'

Por la cuenta que hicimos antes, tiene que ser: ⁶

$$\begin{pmatrix} 2a-b \\ b-a \end{pmatrix} = C(B', B) \underbrace{\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}}_{\text{coord en } B'}$$

\downarrow
 coord en B

Observemos que $\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2a-b \\ -a+b \end{pmatrix}$

es decir, la matriz $\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ funciona para todo v.

Y como probamos que la matriz de cambio de base es única, tiene que ser:

$$\boxed{C(B', B) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}}$$

Notemos lo siguiente:

$$(1, 0) = 2 \underbrace{(1, 1)}_{\substack{\downarrow \\ \text{primer vector de } B'}} + (-1) \underbrace{(1, 2)}_{\substack{\downarrow \\ \text{elementos de } B}}$$

$$(0, 1) = (-1) \underbrace{(1, 1)}_{\substack{\downarrow \\ \text{segundo vector de } B'}} + 1 \cdot (1, 2)$$

Es decir, $C(B', B) = \left((1, 0)_{B'} \mid (0, 1)_{B'} \right)$

o sea, la columna j de $C(B', B)$ es el vector de coordenadas del elemento j de la base B' , respecto a la base B .

Si ahora quiero $C(B, B')$ recuerdo que:

$$\underbrace{C(B, B')} = \left[C(B', B) \right]^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

\downarrow 1º vector de B escrito en la base canónica.
 \downarrow 2º vector de B , escrito en la base canónica.

Ej 2: Sea $V = \mathbb{R}_3[x]$.

Sean las bases $B = \{1, 1+x^2, x+x^3, x\}$

$B' = \{2, x^2, -x+x^2, x^3\}$

Ejercicio: verificar que son bases de $\mathbb{R}_3[x]$!

Hallemos la matriz de cambio de base $C(B, B')$.

Forma 1: escribe cada vector de la base B en términos de la base B' , y las coordenadas halladas son las columnas de $C(B, B')$.

$$1 = \frac{1}{2} \cdot 2 + 0 \cdot x^2 + 0 \cdot (-x+x^2) + 0 \cdot x^3$$

$$1+x^2 = \frac{1}{2} \cdot 2 + 1 \cdot x^2 + 0 \cdot (-x+x^2) + 0 \cdot x^3$$

$$x+x^3 = 0 \cdot 2 + 1 \cdot x^2 + (-1) \cdot (-x+x^2) + 1 \cdot x^3$$

$$x = 0 \cdot 2 + 1 \cdot x^2 + (-1) \cdot (-x+x^2) + 0 \cdot x^3$$

Luego:

$$C(B, B') = \left((1)_{B'} \mid (1+x^2)_{B'} \mid (x+x^3)_{B'} \mid (x)_{B'} \right)$$

$$= \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Forma 2: en general, es fácil escribir la matriz de cambio de base de una base B a la canónica E . Entonces, podemos hallar $C(B, E)$, $C(B', E)$ y luego usar:

$$\begin{aligned} C(B, B') &= C(E, B') C(B, E) \\ &= [C(B', E)]^{-1} C(B, E) \end{aligned}$$

En este caso; $E = \{1, x, x^2, x^3\}$

$$\begin{aligned} C(B, E) &= \left((1)_E \mid (1+x^2)_E \mid (x+x^3)_E \mid (x)_E \right) \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} C(B', E) &= \left((2)_E \mid (x^2)_E \mid (-x+x^2)_E \mid (x^3)_E \right) \\ &= \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} C(B, B') &= \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$