

MATEMÁTICA 2

Primer Cuatrimestre de 2015

Práctica 2

Transformaciones lineales

- Determinar cuáles de las siguientes funciones son transformaciones lineales.
 - $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f(x_1, x_2, x_3) = (2x_1 - 7x_3, 0, 3x_2 + 2x_3)$.
 - $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 - x_2, 2x_2, 1 + x_1)$.
 - $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$, $f(z) = \bar{z}$, $K = \mathbb{R}$ y $K = \mathbb{C}$.
 - $f : \mathbb{R}^{2 \times 2} \rightarrow \mathbb{R}$, $f \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = ad - bc$.
 - $f : \mathbb{R}^{2 \times 2} \rightarrow \mathbb{R}^{2 \times 3}$, $f \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d & 0 & b+c \\ 0 & a & d-a \end{pmatrix}$.
- Probar que existe una única transformación lineal $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tal que $f(1, 1) = (-5, 3)$ y $f(-1, 1) = (5, 2)$. Para dicha f , determinar $f(5, 3)$ y $f(-1, 2)$.
 - Decidir si existe una transformación lineal $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tal que $f(1, 1) = (2, 6)$, $f(-1, 1) = (2, 1)$ y $f(2, 7) = (5, 3)$.
 - Sean $f, g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ transformaciones lineales tales que $f(-1, 0, 0) = (1, 2, 1)$, $f(2, 1, 0) = (2, 1, 0)$, $f(1, 0, 1) = (1, 2, 1)$, $g(1, 1, 1) = (1, 1, 0)$, $g(2, 2, -1) = (3, -1, 2)$ y $g(3, 2, 1) = (0, 0, 1)$. Determinar si $f = g$.
 - Hallar todos los $a \in \mathbb{R}$ para los cuales exista una transformación lineal $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ que satisfaga que $f(1, -1, 1) = (2, a, -1)$, $f(1, -1, 2) = (a^2, -1, 1)$ y $f(1, -1, -2) = (5, -1, -7)$.
- Considerar las transformaciones lineales dadas en (i) y (v) del Ejercicio 1 y las dadas en (i), (ii), (iii) y (iv) del Ejercicio 2.
 - Calcular núcleo e imagen de cada una de ellas.
 - Determinar, en cada caso, si son o no monomorfismos, epimorfismos y/o isomorfismos.
- Sean $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ dada por $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2, x_1 + x_3, 0, 0)$ y $g : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$ dada por $g(x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1 - x_2, 2x_1 - x_2)$. Calcular el núcleo y la imagen de f , de g y de $g \circ f$. Decidir si son monomorfismos, epimorfismos o isomorfismos.
- Decidir si puede existir un epimorfismo $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$.
 - Sean $v_1 = (1, 0, 1, 0)$, $v_2 = (1, 1, 1, 0)$ y $v_3 = (1, 1, 1, 1)$. Decidir si existe una transformación lineal $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^4$ tal que $\{v_1, v_2, v_3\} \subset \text{Im}(f)$.
 - Decidir si puede existir un monomorfismo $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$.
 - Sean $S, T \subset \mathbb{R}^4$ definidos por $S = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \mid x_1 + x_2 + x_3 = 0\}$ y $T = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \mid 2x_1 + x_4 = 0, x_2 - x_3 = 0\}$. Decidir si existe algún isomorfismo $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ tal que $f(S) = T$.
 - Hallar (si existe) una transformación lineal $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ que verifique $\text{Im}(f) = S$ y $\text{Nu}(f) = T$ en los siguientes casos.
 - $S = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \mid x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 = 0\}$, $T = \langle (1, 2, 1) \rangle$.
 - $S = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \mid x_1 + x_2 = 0, x_3 + x_4 = 0\}$, $T = \langle (1, -2, 1) \rangle$.

6. En cada uno de los siguientes casos, definir una transformación lineal $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ que verifique lo pedido.
- (i) $(1, 1, 0) \in \text{Nu}(f)$ y $\dim(\text{Im}(f)) = 1$.
 - (ii) $\text{Nu}(f) \cap \text{Im}(f) = \langle (1, 1, 2) \rangle$.
 - (iii) $f \neq 0$ y $\text{Nu}(f) \subset \text{Im}(f)$.
 - (iv) $f \neq 0$ y $f \circ f = 0$.
 - (v) $f \neq \text{Id}$ y $f \circ f = \text{Id}$.
 - (vi) $\text{Nu}(f) \neq \{0\}$, $\text{Im}(f) \neq \{0\}$ y $\text{Nu}(f) \cap \text{Im}(f) = \{0\}$.
7. Encontrar las coordenadas de $v \in V$ respecto de la base B en los siguientes casos.
- a) $V = k^n$, $v = (x_1, \dots, x_n)$, B la base canónica.
 - b) $V = \mathbb{R}^3$, $v = (1, 2, -1)$, $B = \{(1, 2, -1), (0, 1, 1), (0, 0, 2)\}$.
 - c) $V = \mathbb{R}^3$, $v = (1, -1, 2)$, $B = \{(1, 2, -1), (2, 1, 3), (1, 3, 2)\}$.
 - d) $V = \mathbb{R}^3$, $v = (x_1, x_2, x_3)$, $B = \{(1, 2, -1), (2, 1, 3), (1, 3, 2)\}$.
 - e) $V = \mathbb{R}[X]_3$, $v = 2X^2 - X^3$, $B = \{3, 1 + X, X^2 + 5, X^3 + X^2\}$.
8. Calcular la matriz de cambio de base $C(B, B')$ en los siguientes casos.
- a) $V = \mathbb{R}^2$, $B = \{(1, 1), (1, 2)\}$, $B' = \{(-1, 3), (2, 5)\}$.
 - b) $V = \mathbb{R}^3$, $B = \{(1, 1, 0), (0, 1, 1), (1, 0, 1)\}$, $B' = \{(1, 1, 1), (2, 0, 1), (1, 1, 3)\}$.
 - c) $V = \mathbb{R}[X]_2$, $B = \{3, 1 + X, X^2\}$, $B' = \{1, X + 3, X^2 + 2\}$.
 - d) $V = \mathbb{R}[X]_3$, $B = \{1, X, X^2, X^3\}$, $B' = \{1, 1 + X, (1 + X)^2, (1 + X)^3\}$.
9. Sea V un k -espacio vectorial y sean B_1, B_2 y B_3 tres bases de V .
- a) Probar que $C(B_1, B_3) = C(B_2, B_3)C(B_1, B_2)$.
 - b) Probar que la matriz $C(B_1, B_2)$ es inversible.
10. Sea $M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ y sea $B = \{v_1, v_2, v_3\}$ una base de \mathbb{R}^3 .
- a) Encontrar una base B' tal que $C(B, B') = M$.
 - b) Encontrar una base B' tal que $C(B', B) = M$.
11. Sean $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ tal que $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2, x_1 + x_3, 0, 0)$ y $g : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tal que $g(x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1 - x_2, 2x_1 - x_2)$. Determinar la imagen y el núcleo de los morfismos f , g y $g \circ f$. Decidir si se trata de monomorfismos, epimorfismos o isomorfismos.
12. Encontrar proyectores $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ que satisfagan las siguientes condiciones.
- a) $\text{im}f = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 + x_3 = 0\}$.
 - b) $\ker f = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 + x_3 = 0\}$.
 - c) $\ker f = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^2 : 3x_1 - x_3 = 0\}$, $\text{im}f = \langle (1, 1, 1) \rangle$.
13. Sea V un k -espacio vectorial.
- a) Sea $f : V \rightarrow V$ un proyector. Mostrar que $V = \ker f \oplus \text{im}f$. Probar además que $g = \text{id} - f$ es un también un proyector de V y determinar su núcleo y su imagen.
 - b) Sean S y T subespacios de V tales que $V = S \oplus T$. Probar que existe un único proyector $f : V \rightarrow V$ tal que $S = \ker f$ y $T = \text{im}f$.

14. a) Sean U , V y W tres espacios vectoriales, con bases B , B' y B'' respectivamente. Si $f : U \rightarrow V$ y $g : V \rightarrow W$ son transformaciones lineales, mostrar que

$$|g \circ f|_{B, B''} = |g|_{B', B''} |f|_{B, B'}.$$

- b) Sean V y W espacios vectoriales y sea $f : V \rightarrow W$ una transformación lineal. Si B y B' son bases de V y D y D' son bases de W , mostrar que

$$|f|_{B', D'} = C(D, D') |f|_{B, D} C(B', B).$$

15. Sea V un espacio vectorial y sean B y B' dos bases de V . Si $f : V \rightarrow V$ es una transformación lineal, mostrar que

$$\text{tr}|f|_{B, B} = \text{tr}|f|_{B', B'}.$$

16. Sea V un espacio vectorial de dimensión n y sea $f : V \rightarrow V$ una transformación lineal tal que $f^n = 0$ pero $f^{n-1} \neq 0$. Mostrar que existe una base B de V tal que

$$(|f|_B)_{i,j} = \begin{cases} 1, & \text{si } i = j + 1; \\ 0, & \text{si no.} \end{cases}$$

17. Sea V un espacio vectorial de dimensión n y sea $f : V \rightarrow V$ un proyector. Mostrar que existe un base B de V tal que

$$(|f|_B)_{i,j} = \begin{cases} 1, & \text{si } i = j \text{ e } i \leq \dim \text{im} f; \\ 0, & \text{si no.} \end{cases}$$

18. (Ejercicios tipo parcial)

- I) Sean S y T subespacios de $\mathbb{R}_3[x]$ tales que

$$S = \langle x - 1, x^2 \rangle$$

$$T = \{p \in \mathbb{R}_3[x] / p'(1) = 0 \text{ y } p(-1) = 0\}.$$

- a) Probar que $S \oplus T = \mathbb{R}_3[x]$.
 b) Definir, si se puede, un proyector \mathcal{P} tal que $S \subseteq \text{Nu } \mathcal{P}$ y $\text{Im } \mathcal{P} \subseteq T$.
 c) Sean B_S y B_T bases de los subespacios S y T respectivamente y $B = B_S \cup B_T$. Calcular $C(B, E)$ y $|\mathcal{P}|_E$, donde E es la base canónica en $\mathbb{R}_3[x]$.

- II) Sea $\mathbb{S} = \{A \in \mathbb{R}^{2 \times 2} / a_{11} + a_{12} = 0, a_{21} - a_{11} = 0, a_{22} = 0\}$.

Hallar una transformación lineal $f : \mathbb{R}^{2 \times 2} \rightarrow \mathbb{R}^{2 \times 2}$ que verifique simultáneamente:

- a) $\mathbb{S} = \text{Nu}(f) \cap \text{Im}(f)$.
 b) $\dim(\text{Nu} f) \geq \dim(\text{Im} f)$.
 c) $f \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}$